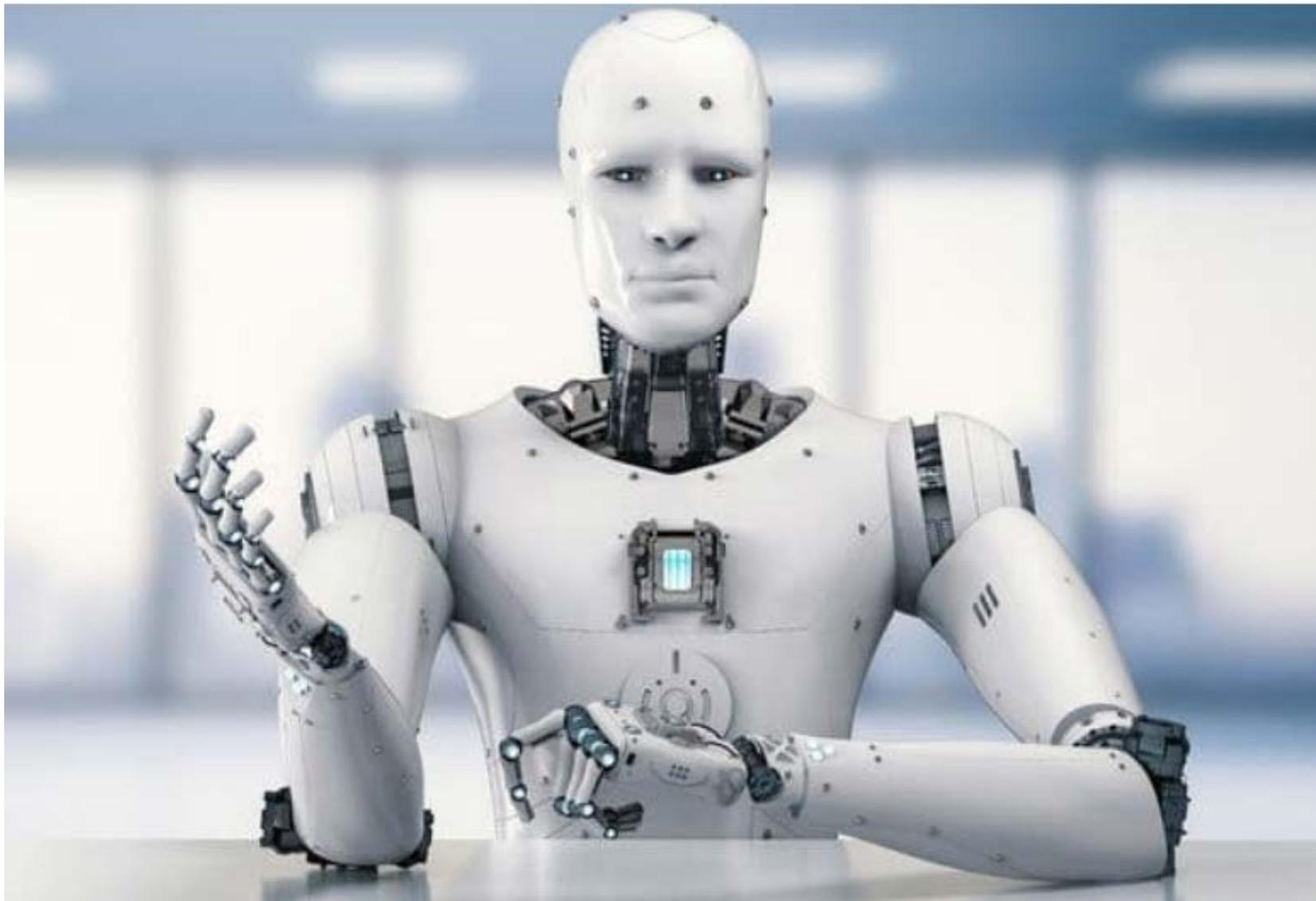




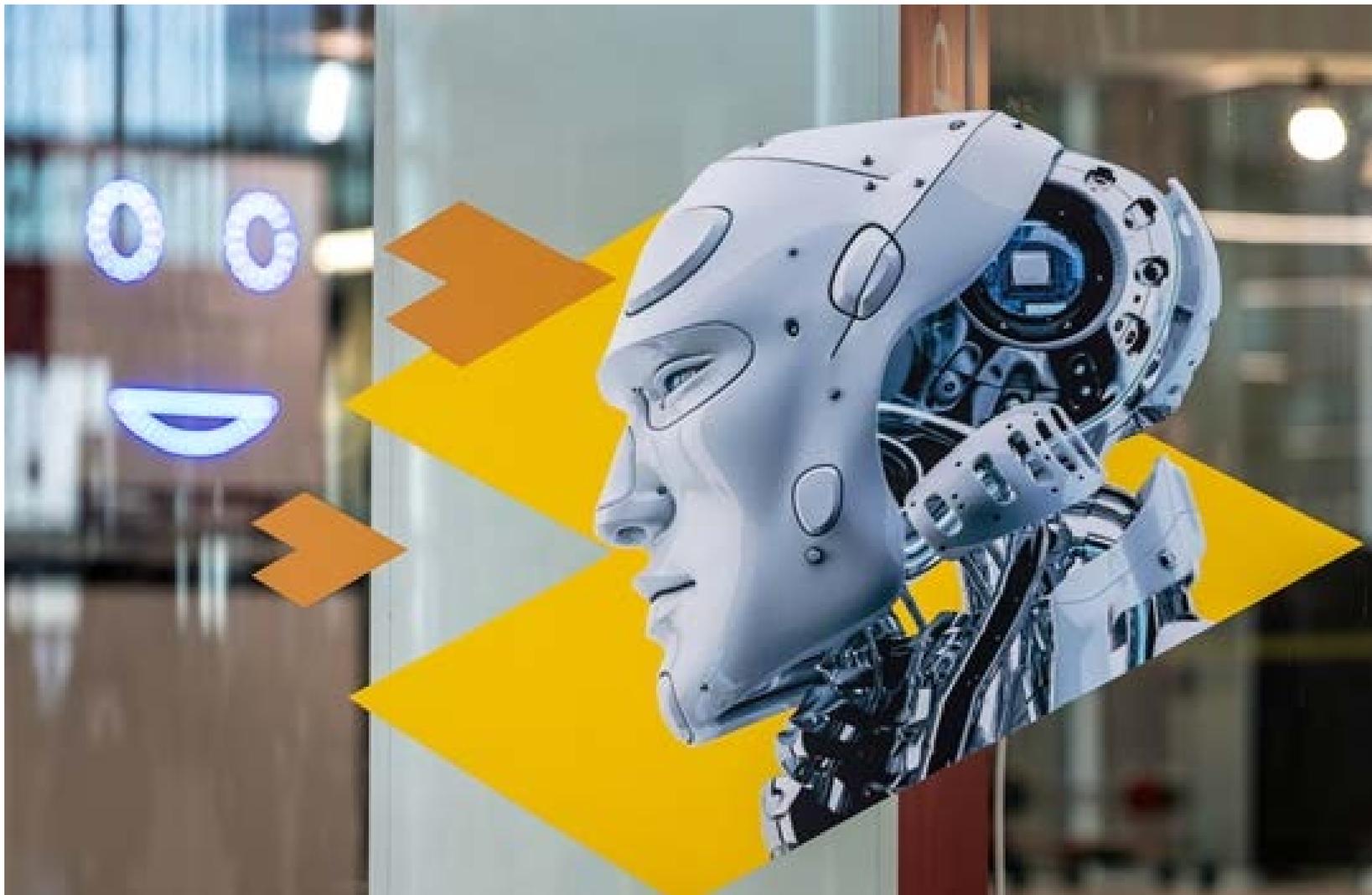
АДАПТИВНЫЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ РОБОТАМИ

АВТОРЫ:
СТУДЕНТЫ ГРУППЫ УТС-17
ГУЦУ Н.П.
ЕВСТАФЬЕВА М.А.

РОБОТИЗАЦИЯ - ЭТО ОДНА ИЗ САМЫХ
БЫСТРОРАЗВИВАЮЩИХСЯ И СОВРЕМЕННЫХ ЧАСТЕЙ
КОМПЛЕКСНОЙ АВТОМАТИЗАЦИИ ПРОИЗВОДСТВА.

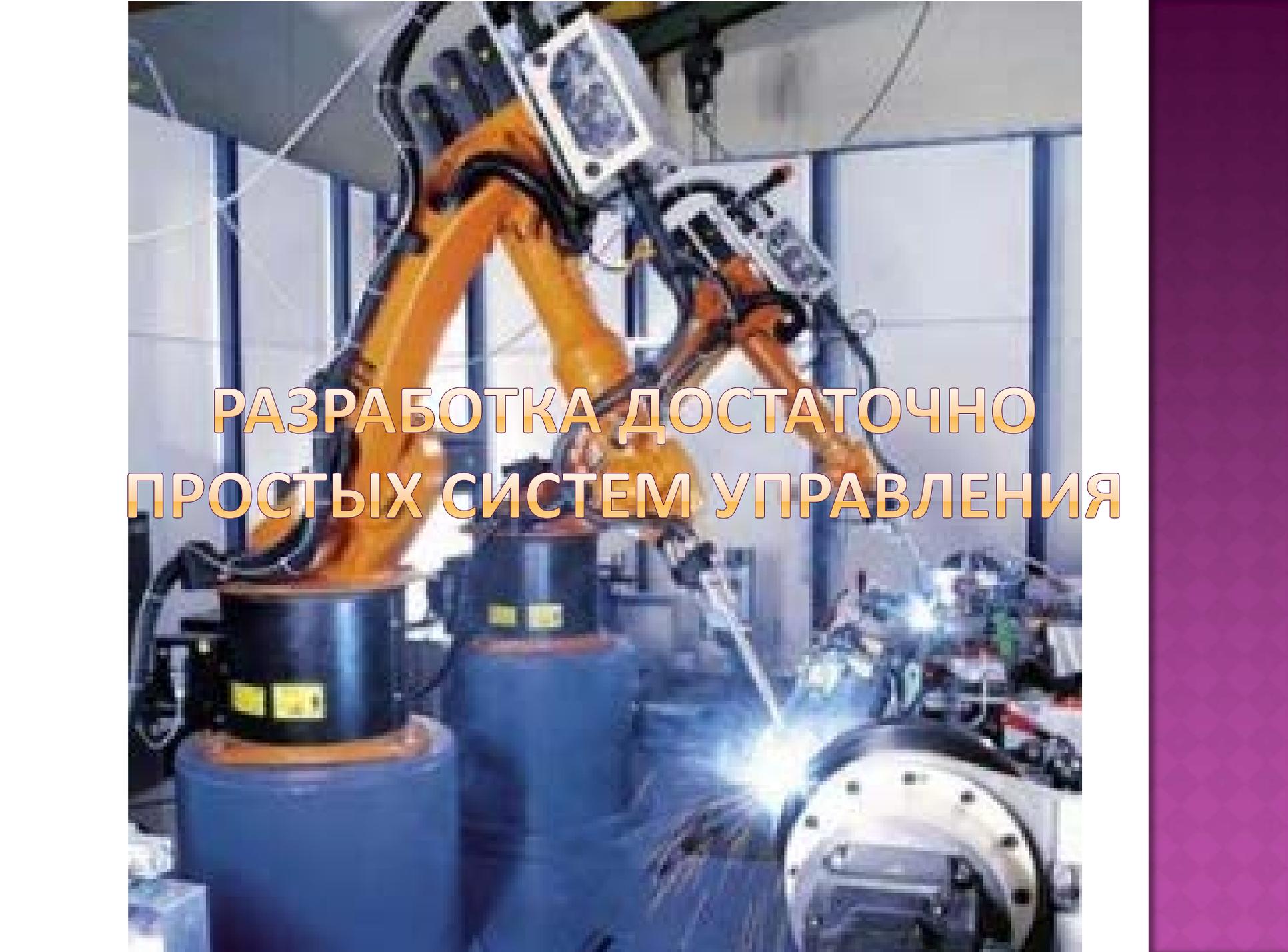


АДАПТАЦИЯ – ПРИСПОСОБЛЕНИЕ ОРГАНИЗМА К ИЗМЕНЯЮЩИМСЯ ВНЕШНИМ И ВНУТРЕННИМ УСЛОВИЯМ



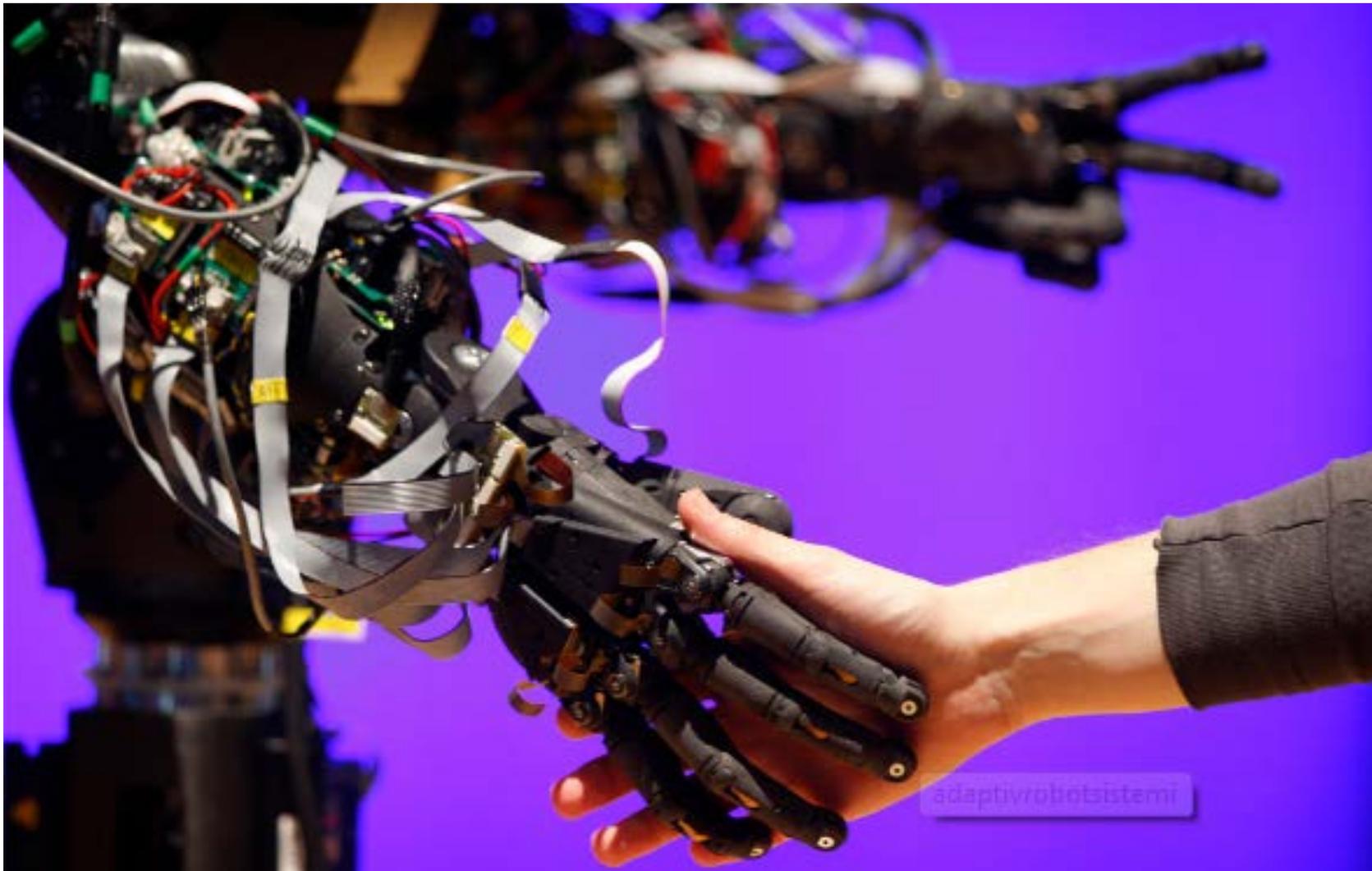
ЦЕЛЬ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ РОБОТОМ



The image shows a factory environment with several orange robotic arms. One arm in the foreground is actively welding a metal component, creating a bright blue and white spark. The background features large windows and industrial machinery. The text is overlaid in the center of the image.

**РАЗРАБОТКА ДОСТАТОЧНО
ПРОСТЫХ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ**

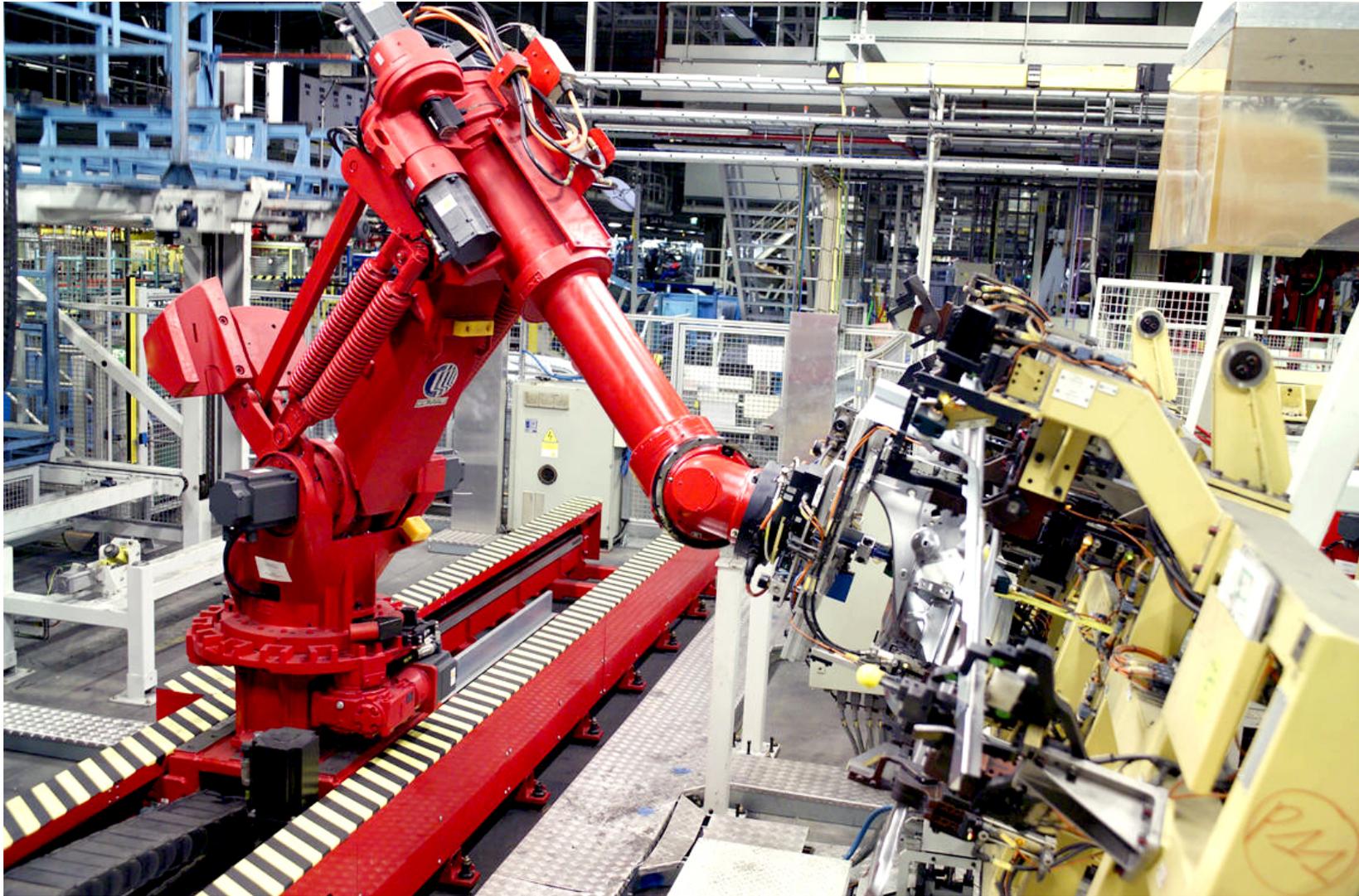
РАЗРАБОТКА СЛОЖНЫХ СИСТЕМ ВНЕШНЕЙ УПРАВЛЕНИЯ



ВНЕДРЕНИЕ РОБОТИЗИРОВАННЫХ КОМПЛЕКСОВ И СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ ИМИ

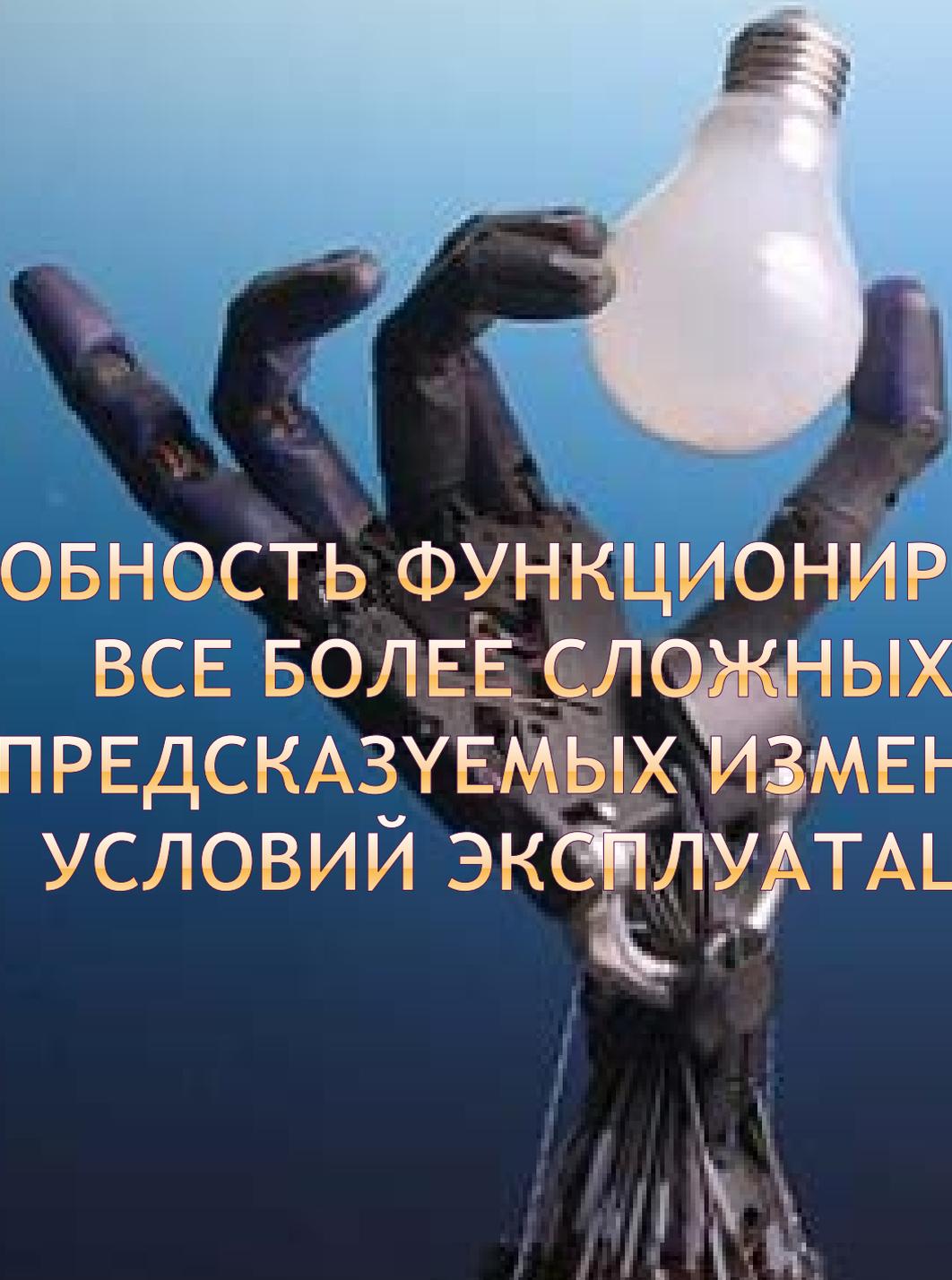


РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ



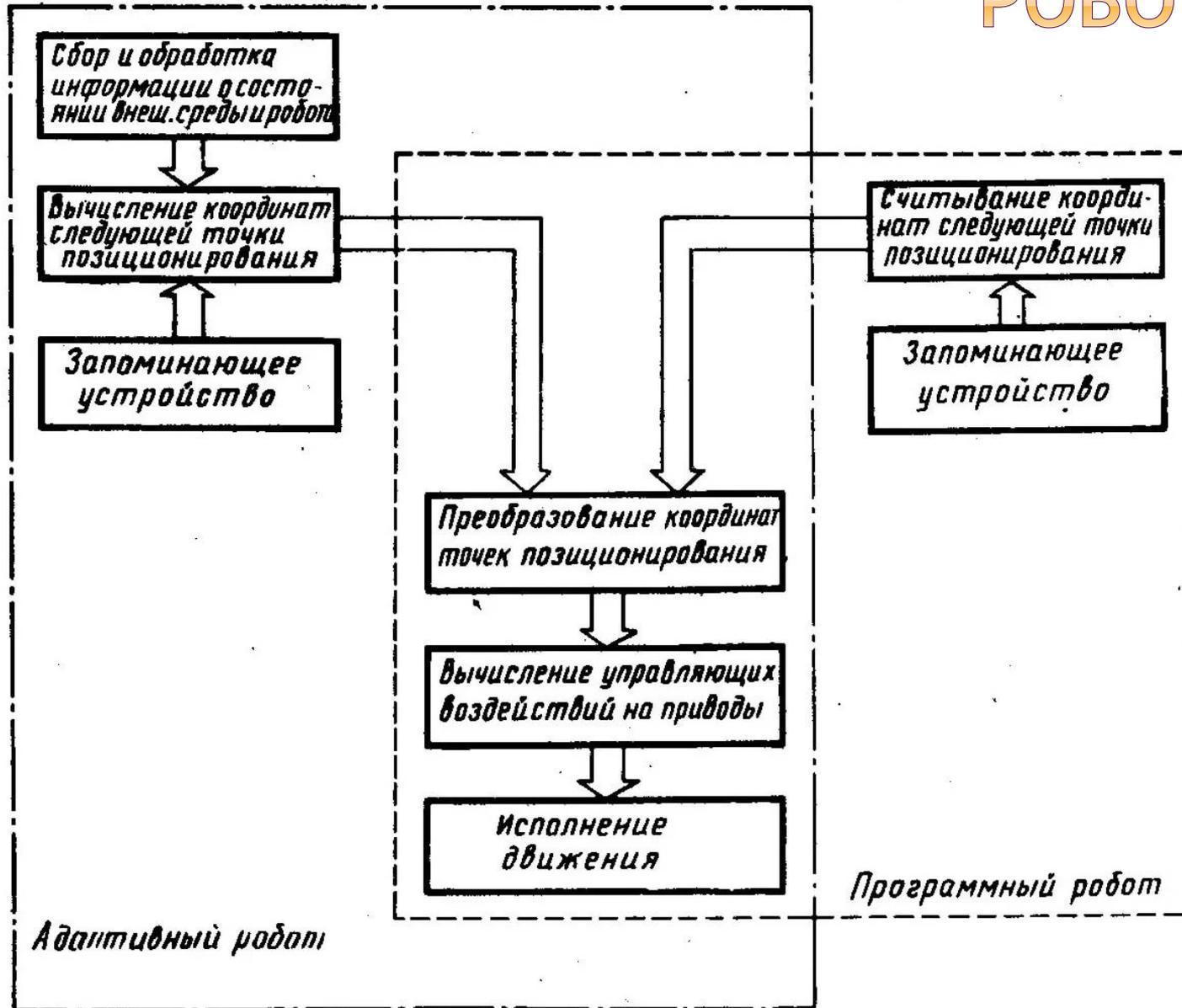
ОСУЩЕСТВЛЯЕТСЯ ОБРАБОТКА УПРАВЛЯЮЩЕЙ ПРОГРАММЫ РОБОТА





**СПОСОБНОСТЬ ФУНКЦИОНИРОВАТЬ ВО
ВСЕ БОЛЕЕ СЛОЖНЫХ И
НЕПРЕДСКАЗУЕМЫХ ИЗМЕНЕНИЯХ
УСЛОВИЙ ЭКСПЛУАТАЦИИ**

ПРИМЕР РАБОТЫ ПРОМЫШЛЕННОГО РОБОТА



К НАСТОЯЩЕМУ ВРЕМЕНИ
ПРОМЫШЛЕННОСТЬЮ ХОРОШО
ОСВОЕНО ИСПОЛЬЗОВАНИЕ РОБОТОВ



Спасибо за внимание

